

1. Sean $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

(a) Probar que $\mathbb{R}^n = \text{Im}(A) + \text{Nu}(B) \iff \text{Im}(BA) = \text{Im}(B)$. (15 puntos)

(Sug. para la vuelta: si $x \in \mathbb{R}^n$ analizar Bx .)

(b) Para un n genérico, encontrar matrices A y B distintas, con $\text{rg}(A) = 1$ y $\dim(\text{Nu}(B)) = n - 1$ que cumplan $\mathbb{R}^n = \text{Im}(A) + \text{Nu}(B)$ y para esas matrices calcular $\text{Im}(A) \cap \text{Nu}(B)$. (10 puntos)

2. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz inversible.

(a) Sea $B = \begin{pmatrix} 1 & c^t \\ b & A \end{pmatrix}$ con $b, c \in \mathbb{R}^n$.

i. Si $c = 0$, probar que B tiene factorización LU si y sólo si A tiene factorización LU. (8 puntos)

ii. Si $c \neq 0$, mostrar que la afirmación del ítem anterior no es verdadera, exhibiendo un contraejemplo para ciertos b, c y A inversible. Justificar. (7 puntos)

(b) Siendo $d = 1/(2\|A^{-1}\|)$ y $\|\cdot\|$ una norma matricial inducida, probar que para cualquier matriz $E \in \mathbb{R}^{n \times n}$, si $\|E\| \leq d$ entonces $A + E$ es inversible. (10 puntos)

3. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $n \geq 5$, una matriz simétrica definida positiva. Sean z y w la segunda y cuarta columna de la matriz A . Definimos $\hat{A} \in \mathbb{R}^{(n-2) \times (n-2)}$ a la matriz que se obtiene de A luego de eliminar las columnas z y w , y de eliminar las filas z^t y w^t .

(a) Probar que \hat{A} es simétrica definida positiva. (10 puntos)

(b) Siendo d un real positivo, probar que si $\|z\|_2^2 < d$ entonces la matriz $\begin{pmatrix} AA^t & Az \\ z^t A^t & d \end{pmatrix}$ es simétrica definida positiva. (15 puntos)

4. Sea $Q = (q_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz ortogonal. Llamamos $cl_1(Q), \dots, cl_n(Q)$ a las columnas de Q . Si $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ es la base canónica de \mathbb{R}^n , definimos $u = \sum_{j=1}^n e_j$ y $v = \sum_{j=1}^n cl_j(Q)$.

(a) Demostrar que $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{i,j} = u^t v$. (6 puntos)

(b) Deducir que $|\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{i,j}| \leq n$ y que se alcanza la igualdad para alguna matriz Q . (7 puntos)

(c) Probar que $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |q_{i,j}| \leq n^{3/2}$. (6 puntos)

(d) Probar que $\forall x \in \mathbb{R}^n : \|x\|_1 \geq \|x\|_2$ y deducir que $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |q_{i,j}| \geq n$. (6 puntos)

① a) \Rightarrow Queremos ver que
 $\text{Im}(BA) = \text{Im}(B)$. Para ello vamos a
 doble inclusión:

\subseteq) Si $x \in \text{Im}(BA) \Rightarrow \exists y \in \mathbb{R}^n$ tal que
 $BAy = x \Rightarrow x = B(Ay) \Rightarrow x \in \text{Im } B$.

\supseteq) Sea $Bx \in \text{Im } B$, sabemos por hipótesis
 que $\exists Ay \in \text{Im } A, \exists z \in \text{Nu } B$ tal que
 $x = Ay + z$. Entonces:

$$Bx = B(Ay + z) = BAy + \underbrace{Bz}_{= 0 \text{ por } z \in \text{Nu } B} = (BA)y \Rightarrow Bx \in \text{Im}(BA)$$

como queríamos.

\Leftarrow) Sea $x \in \mathbb{R}^n$. Queremos hallar
 $y \in \text{Im } A, z \in \text{Nu } B$ tal que $x = y + z$.
 Consideramos $Bx \in \text{Im } B$. Por hipótesis, existe un
 $v \in \mathbb{R}^n$ tal que $Bx = BAv \Rightarrow B(x - Av) = 0$
 $\Rightarrow x - Av \in \text{Nu } B$ ✓

Tomamos $z = x - Av \in \text{Nu } B$

Entonces $x = \underbrace{Av}_{y \in \text{Im } A} + \underbrace{(x - Av)}_{z \in \text{Nu } B}$ como queríamos. ✓

b) Voy a utilizar la cuestión anterior en

a). Queremos que $\text{Im}(BA) = \text{Im } B$ para garantizar
 que $\mathbb{R}^n = \text{Im } A + \text{Nu } B$.

Voy a intentar hallar A y B que verifiquen

$BA = B$ en cuyo caso es inmediato
 que $\text{Im } BA = \text{Im } B$.

Como queremos que $\dim N(B) = n-1$, vamos a intentar con

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n} = e_1 \cdot e_1^t$$

Para elegir A , si tomamos $B=A$, cumplirá que $BA=A$, pero necesitamos $A \neq B$. Podemos elegir repetidamente una fila (no cambia el rango)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

Así:

$$B \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} = B \text{ como queríamos.}$$

$$\dim \operatorname{Im} A = \operatorname{rang} A = \dim(\langle (1, 0, \dots, 0), 0, 0, \dots, 0 \rangle) = \dim(\langle (1, 0, \dots, 0) \rangle) = 1$$

$$\dim B = \dim(\langle e_1 \rangle) = 1 \Rightarrow \dim(N(B)) = n-1$$

Luego, A y B satisfacen lo pedido. Teorema de la dimensión

Además, notamos que $\langle e_2, e_3, \dots, e_n \rangle \subseteq N(B)$
 $\dim = n-1$ $\dim = n-1$

$$\Rightarrow \text{debemos ser iguales} \Rightarrow \boxed{N(B) = \langle e_2, \dots, e_n \rangle}$$

$$\operatorname{Im} A = \langle \operatorname{col}_1 A, \dots, \operatorname{col}_n A \rangle = \boxed{\langle e_1, e_2 \rangle}$$

$\{0\} = N(B) \cap \operatorname{Im} A$ Queremos ~~además~~ $\beta_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$

notemos que: $\beta(e_1 + e_2) = \alpha_2 e_2 + \dots + \alpha_n e_n$

~~Entonces~~ $\beta = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$.

Pero:

$$\beta(e_1 + e_2) = \alpha_2 e_2 + \dots + \alpha_n e_n \Leftrightarrow 0 = -\beta e_1 + (\alpha_2 - \beta) e_2 + \alpha_3 e_3 + \dots + \alpha_n e_n$$

$$\Leftrightarrow \beta = 0 \quad \alpha_2 - \beta = 0 \quad \alpha_3 = \dots = \alpha_n = 0$$

\downarrow \downarrow

$$\{e_2, \dots, e_n\} \text{ L.I.} \quad \alpha_2 = \beta = 0$$

Luego $N(B) \cap \operatorname{Im} A = \{0\}$ (también

se podría haber pensado con el teorema de la dimensión por lo mismo).

② a) 1) $\boxed{\text{Si } C=0 \text{ B tiene LU} \Leftrightarrow A \text{ tiene LU}}$
 \Leftrightarrow Si $A=L \cdot U$ usando como hecho la factorización o $B=\tilde{L} \cdot \tilde{U}$

$$B = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline b & A \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline x & C \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} y & x^t \\ \hline 0 & D \end{array} \right)$$

para 1
para L
debe tener
unos en la
diagonal.

Hallando la multiplicación por bloques, se obtiene: $\boxed{y=1}$

$$x^t = 0 \Rightarrow \boxed{z=0}$$

$$xy = b \Rightarrow \boxed{x=b}$$

$$\underbrace{xy}_{=0} + CD = A \rightarrow \text{tenemos } \boxed{\begin{matrix} C=L \\ D=U \end{matrix}}$$

podría tener otros

$$\Rightarrow B = \underbrace{\left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline b & L \end{array} \right)}_{\tilde{L}} \cdot \underbrace{\left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & U \end{array} \right)}_{\tilde{U}}$$

luego B tiene LU

(tenemos
en la diagonal unos L
de un en la
diagonal).

\tilde{L} es triangular inferior
por los unos en la
diagonal
 \tilde{U} es triangular superior
por los unos en la
diagonal.

\Rightarrow A veces, cuando por B tiene LU,
se dice, $B = \tilde{L} \cdot \tilde{U}$ con \tilde{L} triangular inferior
con unos en la diagonal y \tilde{U} triangular superior.
Entonces, escribiendo en bloques, hay L triang. inferior y
U triang. superior. Tal y como:

$$B = \tilde{L} \cdot \tilde{U} = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline x & L \end{array} \right) \cdot \left(\begin{array}{c|c} y & x^t \\ \hline 0 & U \end{array} \right)$$

Soluciones que existe
por B tiene LU

Reescribiendo planteando el sistema planteado por Dagen:

$$y = 1$$

$$z = 0$$

$$x = b$$

$$A \cdot X + L \cdot U = A \Rightarrow \boxed{A = L \cdot U}$$

y como L es triángulo inferior con unos en la diagonal y U es triangular superior $\Rightarrow A$ tiene LU .

ii) Voy a utilizar para hallar el elemento el criterio visto en la técnica:

Si A es invertible, A tiene $LU \Rightarrow$ todas sus submatrices

Quedan B las submatrices principales principales son no singulares.
son invertibles, pero para A no lo es.

tomando $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ $\det A = -1 \Rightarrow$ invertible.

Pero no tiene LU principal principal
por tener el menor 0
con $\det = 0$.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & \hat{a} & \hat{b} \\ \hat{c} & 0 & 1 \\ \hat{d} & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Quedan para 1 $\neq 0$ ✓

$$\det \begin{pmatrix} 1 & \hat{a} \\ \hat{c} & 0 \end{pmatrix} = 1 \cdot 0 - \hat{a} \hat{c} = -\hat{a} \hat{c} \neq 0$$

$$\det B = \hat{b} \hat{c} + \hat{a} \hat{d} - 1 \neq 0$$

Tomando $\hat{a} = \hat{b} = \hat{c} = \hat{d} = 1$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(I) = 1 \neq 0$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -1 \neq 0$$

$$\det B = 1 \neq 0 \Rightarrow B \text{ es invertible.}$$

Luego B tiene LU , por el criterio, como A tiene LU .

6)

Nótese que

$$A+E = \underbrace{A}_{\text{invertible}} (I+A^{-1}E)$$

Por lo que resulta
que $I+A^{-1}E$ es
invertible.

Nótese que

$$\|A^{-1}E\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \|E\| \leq \|A^{-1}\| \cdot \frac{1}{2\|A\|} = \frac{1}{2} < 1$$

norma inducida
es submultiplicativa

Veamos que vale:

Lema Sea $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tal que $\|B\| < 1$.

\Rightarrow ~~$I+B$~~ $I+B$ es invertible

Demo

Veamos que $\ker(I+B) = \{0\}$, luego
 $I+B$ es inyectiva. Pero por el Teo de los operadores

se obtiene $\dim \ker(I+B) = n - \dim \text{Im}(I+B)$

luego B también es una ~~operación~~ transformación lineal
(como transformación lineal) luego $I+B$ es
invertible.

Sea $x \in \ker(I+B) \Rightarrow (I+B)x = 0 \Rightarrow x+Bx = 0$

$\Rightarrow Bx = -x \Rightarrow \|Bx\| = \|x\|$

pero $\|Bx\| \leq \|B\| \cdot \|x\|$ y si fuese $x \neq 0$

$\Rightarrow \|Bx\| \leq \|B\| \cdot \|x\| < \|x\|$ (contradictorio)
 $\|B\| < 1$

Luego $x=0 \Rightarrow I+B$ ~~tiene~~ $\ker = \{0\}$
 \Rightarrow es invertible.

Para terminar tomamos $B=A^{-1}E$, $\|B\| \leq \frac{1}{2} < 1$
y usamos el lema.

③ b) En primer lugar, notemos que como
 $A \Rightarrow \text{SDP} \Rightarrow A$ es invertible $\Rightarrow A \cdot A^t$ es SDP.

(por si $x \neq 0 \Rightarrow$ como A^t es invertible por ser A
 $A^t x \neq 0 \Rightarrow x^t A A^t x = (A^t x)^t (A^t x)$
 $= \|A^t x\|_2^2 > 0$
 \downarrow
 $A^t x \neq 0$)

Luego, $A \cdot A^t$ satisface por
 todos los determinantes de sus submatrices
 principales son positivos ($A \text{ SDP} \Rightarrow A = L \cdot L^t$
 Cholesky $\Rightarrow \det(A) = \det(L) \det(L^t) = \det(L)^2 > 0$
 y las submatrices principales de A también son
 SDP \Rightarrow su \det también es > 0).

Por el criterio de la guía basta
 ver que el determinante de cada
 submatriz principal es > 0 . Como para
 $A \cdot A^t$ ya es visto, falta solo ver que
 el \det de todo el matriz es > 0 .

Para su "triangulación" por Olapens sea
 posible por:

Triangular inferior $\det = 1 \cdot 1 \cdot \dots = 1$

$$\left\{ \begin{pmatrix} I & 0 \\ \alpha^t & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} A A^t & A z \\ z^t A^t & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A A^t & A z \\ 0 & x \end{pmatrix} \right.$$

tomando $\alpha = -A^t z / d$.

$A \cdot A^t$:

$$\alpha^t A A^t + z^t A^t = \cancel{A^t z^t} - z^t A^{-1} \cdot A A^t + z^t A^t = 0$$

y $x = \alpha^t A z + d = \cancel{A^t z^t A z} + d$

$$= -z^t A^{-1} \cdot A \cdot z + d = -\|z\|_2^2 + d$$

El determinante del producto es $1 \cdot \det \begin{pmatrix} A A^t & A z \\ z^t A^t & d \end{pmatrix}$

Pero del siguiente lema el determinante es:

$$\det(AA^T) \cdot x = \underbrace{\det(AA^T)}_{> 0 \text{ por } AA^T \text{ es SPD}} \cdot \underbrace{(d - \|z\|_2^2)}_{> 0 \text{ por suma de los}}$$

Luego $\det\left(\frac{AA^T | Az}{z^T A^T | d}\right) > 0$ como producto,
luego es SPD. ✓

a) Demostremos por su general, si A es SDP y B consiste en A luego de eliminar la fila i y la columna $i \Rightarrow B$ es SDP.

Aplicamos este resultado dos veces seguidas para $i=2$ y otra para $i=n$, se obtiene que \hat{A} es SDP.

$$A = \begin{pmatrix} \overbrace{A_{11}}^{i-1 \text{ col } n-i} & A_{12} \\ A_{12}^t & A_{22} \end{pmatrix}$$

Pr $i \rightarrow$

$$B = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{12}^t & A_{22} \end{pmatrix}$$

B es simétrica, pero como A es simétrica, $A_{11}^t = A_{11}$ y $A_{22}^t = A_{22}$.

Sea $x = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ $i-1$ una vector de \mathbb{R}^{n-1} no nulo.

$$\begin{aligned} x^t B x &= (a^t \ b^t) \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{12}^t & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \\ &= (a^t \ b^t) \cdot \begin{pmatrix} A_{11}a + A_{12}b \\ A_{12}^t a + A_{22}b \end{pmatrix} \\ &= a^t A_{11} a + a^t A_{12} b + b^t A_{12}^t a + b^t A_{22} b \end{aligned}$$

Queremos ver que $x^t B x \geq 0$ si $x \neq 0$.

Tomando $\tilde{x} \in \mathbb{R}^n$

como $x \neq 0 \Rightarrow \tilde{x} \neq 0$

$$\tilde{x} = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ b \end{pmatrix}$$

$\in i$ -ésimo posición.

$$\tilde{x}^t A \tilde{x} = (a^t \ 0 \ b^t) \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{12}^t & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ b \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{c|c} A_{11} & A_{12} \\ \hline A_{12}^t & A_{22} \end{array} \right) \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} + A_{12} \begin{pmatrix} 0 \\ b \end{pmatrix} \\ A_{12}^t \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} + A_{22} \begin{pmatrix} 0 \\ b \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

$$\tilde{A}_{11} \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} = \left(\begin{array}{c|c} A_{11} & * \\ \hline *^t & a_{11} \end{array} \right) \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} a \\ *^t a \end{pmatrix}$$

$$\tilde{x}^t A \tilde{x} = (a^t \ 0 \ b^t) \cdot \begin{pmatrix} A_{11} a + A_{12} b \\ a^t a + b^t b \\ A_{12}^t a + A_{22} b \end{pmatrix}$$

$$= a^t A_{11} a + a^t A_{12} b + b^t A_{12}^t a + b^t A_{22} b > 0$$

$$\Rightarrow x^t B x > 0 \quad \forall x \neq 0.$$

$$\Rightarrow B \text{ es dp como queríamos.}$$

plus
x ≠ 0 y
A es dp.

(este producto por bloques, se puede
verificar que la cuenta de bloques da un
mismo producto y volviendo a descomponer)

$$\left(\begin{array}{c|c} \text{---} & \text{---} \\ \hline \text{---} & \text{---} \end{array} \right) \cdot \left(\begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right)$$

1º luego el producto
donde este indicado
más provee y después
un bloque de nuevo.

Otro espacio para hacerlo. Tomo P una matriz
de permutación, por donde coloca la i-ésima
fila en la última fila y mantiene el
orden relativo de las demás. Pt a derecha
hacer lo mismo pero con la i-ésima columna. Como
P es invertible, es un ej. de la prueba.

A es SOP $\Leftrightarrow P A P^t$ es SOP. Luego bastaría ver si
que moviendo la última fila y último punto SOP. Pero eso lo
podemos ver en la técnica.

esta me
gusta!

④ $Q = \begin{pmatrix} d_1(Q) & \dots & d_n(Q) \\ | & & | \\ 1 & & 1 \end{pmatrix}$

a) $u^T v = \left(\sum_{i=1}^n c_i \right)^T \cdot \sum_{j=1}^n d_j(Q)$
 $= \sum_{i=1}^n c_i^T \cdot \sum_{j=1}^n d_j(Q)$
 $= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n c_i^T \cdot d_j(Q) = \left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right|$
 $\underbrace{\begin{pmatrix} 0 & \dots & 1 & 0 & \dots \end{pmatrix}}_{\substack{\uparrow \\ i}} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} q_{11} \\ \vdots \\ q_{nj} \\ \vdots \end{pmatrix}}_{\substack{\uparrow \\ j}} = q_{ij}$

b) ~~Por a)~~
 ~~$\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right| = |u^T v| \leq \|u\|_2 \cdot \|v\|_2$~~
~~Cauchy-Schwarz~~
~~Pero $\|u\|_2 = \|(1, 1, \dots, 1)\| = \sqrt{1^2 + \dots + 1^2} = \sqrt{n}$~~
 ~~$\|v\|_2 = \left\| \sum_{j=1}^n d_j(Q) \right\| \leq \sum_{j=1}^n \|d_j(Q)\|$~~
 ~~$= 1$ por ser ortogonal~~

NO VA. ~~Por a)~~
 ~~$\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right| = |u^T v| =$~~

(el b) está al final).

c) Considerando la matriz $|Q| = \begin{pmatrix} |q_{11}| & \dots & |q_{1n}| \\ \vdots & & \vdots \\ |q_{n1}| & \dots & |q_{nn}| \end{pmatrix}$ que resulta de tomar los valores absolutos en cada coordenada de Q .

Definimos $\tilde{v} = \sum_{j=1}^n c_j (|Q|)$, por el inciso a) (la misma cuenta) resulta por:

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |q_{ij}| = u^t \tilde{v} \leq |u^t \tilde{v}| \leq \|u\|_2 \cdot \|\tilde{v}\|_2$$

Cauchy-Schwarz.

$$\|u\|_2 = \sqrt{1^2 + \dots + 1^2} = \sqrt{n} = n^{1/2}$$

$$\|\tilde{v}\|_2 = \left\| \sum_{j=1}^n c_j (|Q|) \right\|_2 \leq \sum_{j=1}^n \|c_j (|Q|)\|_2 = n$$

la norma 2
no cambia al
tomar absolutos a los
coeficientes.
Como Q es ortogonal
 $\Rightarrow \|c_j (|Q|)\|_2 = \|c_j (Q)\|_2 = 1$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |q_{ij}| \leq n^{1/2} \cdot n = n^{3/2}$$

d)

$$\|x\|_1 \geq \|x\|_2 \Leftrightarrow \sum_{i=1}^n |x_i| \geq \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2} \Leftrightarrow \left(\sum_{i=1}^n |x_i| \right)^2 \geq \sum_{i=1}^n |x_i|^2$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |x_i| \cdot |x_j| \geq \sum_{i=1}^n |x_i|^2$$

Esta última desigualdad es cierta pues todos los términos de la derecha aparecen en la suma de la izquierda (para $i=j$ $|x_i| \cdot |x_j| = |x_i|^2$).

Luego, como era una cadena de \Leftrightarrow vale por $\|x\|_1 \geq \|x\|_2$.

Entonces $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |q_{ij}| = \sum_{i=1}^n \|f_{i1}(Q)\|_1 \geq \sum_{i=1}^n \|f_{i1}(Q)\|_2 = n$ los filas tienen $\| \cdot \|_2 = 1$ pues Q es ortogonal.

↳ por la definición

c) N Staus für $r = \sum_{j=1}^n d_j(Q) = Q \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = Q \cdot u$

Länge $\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right| \stackrel{a)}{=} |u^T v| = |u^T(Q u)|$ Q ist orthogonal

$\leq \|u\|_2 \cdot \|Q u\|_2 \stackrel{b)}{=} \|u\|_2$ ~~OK~~ ✓

\downarrow
Cauchy-Schwarz

Wähle $u = \underbrace{(1 \ 1 \ \dots \ 1)}_n \Rightarrow \|u\|_2^2 = \underbrace{1^2 + \dots + 1^2}_n = n$

$\Rightarrow \left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right| \leq n$ ✓

Tritt also $Q = Id$ so alcanza la igualdad:

$$\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n q_{ij} \right| = n$$

son n veces
y los demás
son ceros.